



## DPU80rLem670

Виброплита с дистанционным управлением

### Мощное уплотнение

Обладая очень прочной и компактной конструкцией, виброплиты с дистанционным управлением обеспечивают такую же высокую производительность уплотнения, как и модели с направляющей рукоятью. Удобное дистанционное управление при помощи двух джойстиков позволяет оператору работать на удалении от вибраций, а также выбросов отработанных газов и шума. Благодаря инновационной системе управления, позволяющей одновременно выполнять движение вперед и поворот, возможно быстрое и точное управление виброплитой даже на поворотах и при движении вокруг препятствий.

## Преимущества

- Компактные габариты, высокая производительность
- Прочный и долговечный
- Инфракрасное дистанционное управление с проверенными временем функциями безопасности
- Плавное, точное управление

## Технические характеристики

### ■ механические рабочие характеристики

Центробежная сила	80 кН
Площадь обрабатываемой поверхности	1.085,0 м <sup>2</sup> /ч
Прямой ход	27,0 м/мин
Преодолеваемый уклон	34,0 %
Вибрация (Гц)	56,0 Гц

### ■ механические данные

Длина плиты основания	1.182,0 мм
Ширина	670,0 мм
Ширина плиты основания	670,0 мм

Высота	833,0 мм
Высота защитной рамы	822,0 мм
Толщина плиты основания	14,0 мм
Рабочий вес	709,0 кг

### Клиренс

830,0 мм

### ■ Двигатель внутреннего сгорания

Номинальная мощность	11,0 кВт
Номинальное число оборотов	3.000,0 1/мин

### ■ Электрика

Рабочий диапазон дистанционного управления, макс.	20,0 м
---	--------

## Доступные двигатели

### ■ Kohler KDW 702E530

Охлаждение	Водяное охлаждение
Тип двигателя	Дизельный двигатель
Процесс сгорания	Четырехтактный
Цилиндры	2
Рабочий объем	686 см <sup>3</sup>
Тип топлива	Дизельное EN 590
Расход топлива	2,70 Литер
Объем бака	7,20 л
Номинальная мощность	110,00 кВт
Номинальное число оборотов	3.000 PL
Норма (номинальная мощность)	ISO 3046-1
Производительность	9,6 кВт
Рабочее число оборотов	3.000 PL
Норма (производительность)	ISO 3046-1
Стартер, тип	Электрический стартер
Производитель двигателя	Kohler